

Examen parcial

17 DE MARZO 2016

FLORENT SCHAFFHAUSER

EJERCICIO 1. Sea $n \geq 1$ un entero y sea p un número primo. Sea $q \geq 1$ un entero relativamente primo a p y sea $\omega := e^{i\frac{2\pi}{p}}$.

a. Mostrar que la expresión

$$[n] \cdot (z_1, z_2) := (\omega^n z_1, \omega^{qn} z_2)$$

(donde $[n] := n \pmod{p}$) define una acción libre del grupo finito $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ sobre la esfera $S^3 \subset \mathbb{R}^4 \simeq \mathbb{C}^2$. El cociente de esa acción se conoce como el *espacio lenticular* $L(p; q)$. Es una variedad diferenciable de dimensión 3 que es compacta y conexa.

b. Se recuerda que en S_3 tenemos las *coordenadas de Hopf*¹ (η, ξ_1, ξ_2) , dadas por $\eta \in [0; \frac{\pi}{2}]$, $(\xi_1, \xi_2) \in [0; 2\pi] \times [0; 2\pi]$ y

$$\begin{cases} z_1 &= (\operatorname{sen} \eta) e^{i\xi_1} \\ z_2 &= (\operatorname{cos} \eta) e^{i\xi_2} \end{cases}$$

Utilizando que, en esas coordenadas, la forma de volumen estándar de S_3 es²

$$\alpha = (\operatorname{sen} \eta \operatorname{cos} \eta) d\eta \wedge d\xi_1 \wedge d\xi_2,$$

calcular la cohomología de de Rham de la variedad $L(p; q)$.

c. Calcular el grupo fundamental de $L(p; q)$.

EJERCICIO 2. Sea \mathbb{H} el cuerpo de los cuaterniones y sea \mathbb{H}^* el grupo de los cuaterniones invertibles. El espacio producto \mathbb{H}^n tiene una estructura natural de espacio vectorial real de dimensión $4n$.

a. Mostrar que \mathbb{H}^* actúa en $\mathbb{H}^n \setminus \{0\}$ y que el cociente $\mathbb{HP}_n := (\mathbb{H}^{n+1} \setminus \{0\})/\mathbb{H}^*$ de esa acción es una variedad diferenciable compacta, conexa, de dimensión $4n$. Mostrar que \mathbb{HP}_1 es difeomorfo a S_4 (la esfera 4-dimensional).

b. Utilizando la existencia, para $n \geq 1$, de un encaje $\mathbb{HP}_{n-1} \hookrightarrow \mathbb{HP}_n$, calcular la cohomología de de Rham de \mathbb{HP}_n . ¿Existe un difeomorfismo entre \mathbb{HP}_2 y la esfera 8-dimensional S_8 ?

c. Mostrar que existe una aplicación $C^\infty p : S_7 \rightarrow S_4$ cuyas fibras todas son difeomorfas a S_3 pero que S_7 no es difeomorfa a $S_4 \times S_3$.

¹Para obtenerlas, se puede por ejemplo escribir los coeficientes de una matriz $\begin{pmatrix} a & -\bar{b} \\ b & \bar{a} \end{pmatrix} \in$

$SU(2) \simeq S_3$ bajo la forma $a = \rho_1 e^{i\xi_1}$, $b = \rho_2 e^{i\xi_2}$ con $\rho_1, \rho_2 \geq 0$.

²Para mostrarlo, se utiliza que $x_1 = \operatorname{cos} \xi_1 \operatorname{sen} \eta$, $x_2 = \operatorname{sen} \xi_1 \operatorname{sen} \eta$, $x_3 = \operatorname{cos} \xi_2 \operatorname{cos} \eta$, $x_4 = \operatorname{sen} \xi_2 \operatorname{cos} \eta$ y $\alpha = x_1 dx_2 \wedge dx_3 \wedge dx_4 - x_2 dx_1 \wedge dx_3 \wedge dx_4 + x_3 dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_4 - x_4 dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_3$.