

**Ejercicio 1.** Calcule los siguientes determinantes:

$$(a) \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & -1 & 0 & 11 \\ 2 & -1 & 0 & 3 \\ -2 & 0 & -1 & 3 \end{vmatrix} \quad (b) \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & -1 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 & -1 \\ -3 & -6 & -9 & -12 \end{vmatrix} \quad (c) \begin{vmatrix} 0 & 0 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 4 & 0 & 3 & 4 \\ 6 & 2 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 1 \end{vmatrix}$$

**Ejercicio 2.** Demostrar que la ecuación de un plano que pasa por los puntos no colineales  $(a_1, b_1, c_1)$ ,  $(a_2, b_2, c_2)$  y  $(a_3, b_3, c_3)$  se puede escribir como:

$$\begin{vmatrix} x & y & z & 1 \\ a_1 & b_1 & c_1 & 1 \\ a_2 & b_2 & c_2 & 1 \\ a_3 & b_3 & c_3 & 1 \end{vmatrix} = 0.$$

**Ejercicio 3.** Sea  $\theta$  un número real. Demuestre que  $R_\theta = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$  es invertible, y halle su inversa.

**Ejercicio 4.** ¿Para qué valores de  $\alpha$  la siguiente matriz no es invertible?

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & \alpha \\ 3 & \alpha - 1 & 2 - \alpha \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

**Ejercicio 5.** Sea el sistema lineal  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  donde  $A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 1 & 3 & 0 \\ 3 & 3 & 2 \end{bmatrix}$ ,  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$  y  $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

(a) Determine la solución del sistema utilizando la regla de Cramer.

(b) Calcule la inversa de  $A$  mediante la matriz adjunta. Halle la solución del sistema utilizando la matriz  $A^{-1}$ .

**Ejercicio 6.** Demuestre que para toda matriz  $A$  de tamaño  $n \times n$  se tiene que  $\det(\text{adj}(A)) = (\det A)^{n-1}$ , donde  $\text{adj}(A)$  representa la matriz adjunta de  $A$ .

**Ejercicio 7.** Sean  $A, B, C$  matrices de tamaño  $3 \times 3$  tales que  $\det(A) = 5$ ,  $\det(B) = -2$  y  $\det(C) = 7$ . Encuentre el determinante de las siguientes matrices:

(a)  $(A + A + A) \cdot B(C + C + C)$

(b)  $A^{-1} \cdot B^T$

(c)  $(2B)^{-1}$

(d)  $EB^{-1}AC$ , donde  $E = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix}$

**Ejercicio 8.** Considere el conjunto  $\mathbb{R}^2$ , con la suma y la multiplicación por escalar definidas de la siguiente manera:

$$\begin{aligned} \text{Suma: } [x, y] \oplus [a, b] &= [x + a + 1, y + b] \\ \text{Producto por escalar: } r \odot [x, y] &= [r \cdot x + r - 1, r \cdot y] \end{aligned}$$

Determine si  $V = (\mathbb{R}^2, \oplus, \odot)$  es un espacio vectorial sobre  $\mathbb{R}$ . En caso afirmativo, ¿Cuál sería el vector  $\mathbf{0}_V$ ? ¿Cuál sería el opuesto aditivo del vector  $[x, y]$  en  $V$ ?

**Ejercicio 9.** Determine si el conjunto  $H = \{p(x) \in P_3 : p'(2) = 0\}$  es un subespacio vectorial del espacio  $P_3$  de polinomios de grado menor o igual a 3. ¿Cuál es su dimensión? ¿Cuál podría ser una base?

**Ejercicio 10.** Determine si los siguientes conjuntos son subespacios de  $\mathbb{R}^3$ , justificando claramente su respuesta. En caso afirmativo, encuentre una base para el subespacio y determine su dimensión.

- (a)  $H = \text{span}([1, 0, 2], [0, 2, 3], [-1, 2, 1], [-2, 0, 4])$ .
- (b)  $H = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y, z) \text{ es ortogonal al vector } (-3, 5, 1)\}$ .
- (c)  $H = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x - 2y^2 + z = 0\}$ .

**Ejercicio 11. (VERDADERO-FALSO)** Estudie las siguientes afirmaciones y determine si son verdaderas o falsas, explicando claramente su respuesta. En particular, realice una *demonstración* o encuentre un *contraejemplo* según sea el caso.

- (a) Si  $A$  es una matriz cuadrada tal que  $A^{n+1} = 0$ , entonces

$$(I - A)^{-1} = I + A + A^2 + \cdots + A^n.$$

- (b) Para cualesquiera reales  $\alpha, \beta, \gamma, \delta$  se tiene que 
$$\begin{vmatrix} \sin \alpha & \cos \alpha & \sin(\alpha + \delta) \\ \sin \beta & \cos \beta & \sin(\beta + \delta) \\ \sin \gamma & \cos \gamma & \sin(\gamma + \delta) \end{vmatrix} = 0.$$

- (c) Todo espacio vectorial tiene al menos dos elementos.
- (d) Los vectores de coordenadas  $(3, 1, 4)$ ,  $(2, 5, 6)$  y  $(1, 4, 8)$  constituyen una base del espacio vectorial  $\mathbb{R}^3$ .
- (e) El polinomio  $p(x) = 2x - 1$  pertenece al subespacio generado por los polinomios

$$\{-5x^2 - 2, -6x^2 - 9x + 8, -x^2 - 7x + 9\}.$$

- (f) Siempre que  $a, b, c$  sean reales distintos, los vectores  $\{(1, a, a^2), (1, b, b^2), (1, c, c^2)\}$  forman una base para  $\mathbb{R}^3$ .