

Nombre: \_\_\_\_\_ Código: \_\_\_\_\_

Duración: 80 minutos

**Ejercicio 1. [10 pts, 5 c/u]**

- (a) Encuentre la ecuación paramétrica de la recta  $\ell$  formada por la intersección de los planos  $x + 2y + 2z = 1$  y  $x + z = 0$ .
- (b) Determine la ecuación cartesiana del plano  $\mathcal{P}$  que contiene a la recta  $\ell$  y pasa por el punto  $A = (1, 0, 0)$ .

**Solución 1.** (a) Para encontrar los puntos que están en los dos planos resolveremos el sistema de ecuaciones

$$\begin{cases} x + 2y + 2z = 1 \\ x + z = 0 \end{cases} .$$

Usando Gauss-Jordan tenemos:

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array} \right] \\ \Rightarrow \begin{cases} x + z = 0 \\ y + \frac{1}{2}z = \frac{1}{2} \end{cases} &\Rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -z \\ \frac{1}{2} - \frac{1}{2}z \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \\ 0 \end{bmatrix} + z \begin{bmatrix} -1 \\ -\frac{1}{2} \\ 1 \end{bmatrix} . \end{aligned}$$

De esta manera, la ecuación paramétrica de la recta  $\ell$  formada por la intersección de los planos es

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} -1 \\ -\frac{1}{2} \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = -t \\ y = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}t \\ z = t \end{cases}$$

(b) Vamos a determinar la ecuación de  $\mathcal{P}$  utilizando tres puntos. Uno de estos puntos es  $A = (1, 0, 0)$ , y los otros puntos se obtendrán de la ecuación de la recta  $\ell$  al reemplazar el parámetro  $t$  por los valores  $t = 0$  y  $t = 1$ :

$$\begin{aligned} t = 0 &\Rightarrow B = (x, y, z) = \left( -0, \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cdot 0, 0 \right) = \left( 0, \frac{1}{2}, 0 \right) \\ t = 1 &\Rightarrow C = (x, y, z) = \left( -1, \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cdot 1, 1 \right) = (-1, 0, 1) \end{aligned}$$

Con esta información, podemos obtener los vectores  $\mathbf{u} = B - A = (0, \frac{1}{2}, 0) - (1, 0, 0) = (-1, \frac{1}{2}, 0)$  y  $\mathbf{v} = C - A = (-1, 0, 1) - (1, 0, 0) = (-2, 0, 1)$ , que son paralelos al plano  $\mathcal{P}$ . Así, para obtener el vector normal a  $\mathcal{P}$ , hacemos:

$$\mathbf{n} = \mathbf{u} \times \mathbf{v} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ -1 & \frac{1}{2} & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \mathbf{i} \cdot \frac{1}{2} - \mathbf{j}(-1) + \mathbf{k} \left(0 + \frac{1}{2}\right) = \left(\frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}\right).$$

Con esta información, la ecuación cartesiana del plano  $\mathcal{P}$  sería:

$$\begin{aligned} \mathbf{n} \bullet (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0 &\Rightarrow \left(\frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}\right) \bullet (x - 1, y - 0, z - 0) = 0 \\ &\Rightarrow \frac{1}{2}(x - 1) + 1(y - 0) + \frac{1}{2}(z - 0) = 0 \\ &\Rightarrow \frac{1}{2}x - \frac{1}{2} + y + \frac{1}{2}z = 0 \\ &\Rightarrow \frac{1}{2}x + y + \frac{1}{2}z = \frac{1}{2} \Leftrightarrow x + 2y + z = 1. \end{aligned}$$

**Ejercicio 2.** [12 pts, 6 c/u] Sea  $A$  la matriz dada por  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ .

- (a) Encuentre el determinante de la matriz  $A$ .
- (b) Determine el valor de la variable  $y$  en la solución del siguiente sistema de ecuaciones. Describa precisamente el método que va a utilizar.

$$\begin{cases} x + y + w = 3 \\ x + y + z = 0 \\ y + z + w = 1 \\ x + z + w = 0 \end{cases}$$

**Solución 2.** **NOTA:** La solución de este ejercicio puede parecer larga, pero tengan en cuenta que escribiré diferentes formas en las que se pueden obtener las soluciones.

- (a) Se puede calcular el determinante por expansión en cofactores:

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} &= 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} \\ &= 1 \left(1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}\right) - 1 \left(1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}\right) - 1 \left(1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}\right) \\ &= 1(1 \cdot 0 - 1 \cdot 1) - 1(1 \cdot 0 - 1(-1)) - 1(1 \cdot 1 + 1 \cdot 0) \\ &= 1(0 - 1) - 1(0 + 1) - 1(1 + 0) = -1 - 1 - 1 = -3. \end{aligned}$$

Otra forma de calcular el determinante es usar reducción:

$$\begin{aligned}
 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} &= \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{vmatrix} & \quad (-R_1 + R_2 \rightarrow R_2 \ ; \ -R_1 + R_4 \rightarrow R_4) \\
 = (-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{vmatrix} & \quad (R_2 \leftrightarrow R_3) & = (-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{vmatrix} & \quad (-R_2 + R_4 \rightarrow R_4) \\
 = (-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{vmatrix} & \quad (-2R_3 + R_4 \rightarrow R_4) & = (-1) \cdot (1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 3) = -3.
 \end{aligned}$$

(b) Podemos resolver el sistema de ecuaciones utilizando **reducción de Gauss-Jordan**:

$$\begin{aligned}
 \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & -3 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -3 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & -3 \end{array} \right] \\
 &\sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -2 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 4 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 4/3 \end{array} \right] \\
 &\sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & -1 + 4/3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 4 - 2 \cdot 4/3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -3 + 4/3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 4/3 \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 4/3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -5/3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 4/3 \end{array} \right]
 \end{aligned}$$

De esta forma,  $x = \frac{1}{3}$ ,  $y = \frac{4}{3}$ ,  $z = -\frac{5}{3}$ ,  $w = \frac{4}{3}$ , y en particular  $y = \frac{4}{3}$ .

También podríamos resolver este ejercicio usando la **Regla de Cramer**. En primer lugar, tenemos que  $y$  es la segunda variable, y en la parte (a) calculamos que

$\det(A) = -3$ . Además,

$$\begin{aligned}\det(A_2) &= \begin{vmatrix} 1^+ & \mathbf{3}^- & 0 & 1 \\ 1 & \mathbf{0}^+ & 1 & 0 \\ 0 & \mathbf{1}^- & 1 & 1 \\ 1 & \mathbf{0}^+ & 1 & 1 \end{vmatrix} = -3 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} \\ &= -3 \left( 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \right) - 1 \left( 1 \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \right) \\ &= -3(1 \cdot 0 + 1 \cdot 1) - 1(1 \cdot 1 + 1 \cdot 0) = -3(1) - 1(1) = -3 - 1 = -4.\end{aligned}$$

$$\text{Así, } y = \frac{\det(A_2)}{\det(A)} = \frac{-4}{-3} = \frac{4}{3}.$$

**Ejercicio 3. [12 pts]** Considere la matriz  $A = \begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 2 & -3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

(a) [8 pts] Encuentre la inversa de la matriz  $A$ , justificando completamente su respuesta.

(b) [4 pts] Utilice  $A^{-1}$  para resolver los siguientes sistemas de ecuaciones:

$$\begin{cases} x - 3y = 1 \\ 2x - 3y + z = 2 \\ 2y + z = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} -3x_1 + x_3 = 1 \\ -3x_1 + x_2 + 2x_3 = 0 \\ 2x_1 + x_2 = 1 \end{cases}$$

**Solución 3.**

(a) **NOTA: De nuevo, aquí mostraremos varios métodos.**

Si utilizamos reducción de Gauss-Jordan para calcular la inversa tenemos:

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & -3 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \\ &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} & \frac{4}{3} & -\frac{2}{3} & 1 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & -2 & 3 \end{array} \right] \\ &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & -2 & 3 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -5 & 3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & -2 & 3 \end{array} \right] \end{aligned}$$

Así, la inversa de  $A$  es  $A^{-1} = \begin{bmatrix} -5 & 3 & -3 \\ -2 & 1 & -1 \\ 4 & -2 & 3 \end{bmatrix}$ .

También podemos utilizar la fórmula de la matriz adjunta:  $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \cdot \text{adj}(A)$ .

Los cofactores de la matriz  $A$  son:

$$\begin{aligned} A_{11} &= + \begin{vmatrix} -3 & 1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -5 & A_{12} &= - \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -2 & A_{13} &= + \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = 4 \\ A_{21} &= - \begin{vmatrix} -3 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 3 & A_{22} &= + \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 & A_{23} &= - \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = -2 \\ A_{31} &= + \begin{vmatrix} -3 & 0 \\ -3 & 1 \end{vmatrix} = -3 & A_{32} &= - \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -1 & A_{33} &= + \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} = 3 \end{aligned}$$

El determinante de la matriz  $A$  es

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 1^+ & -3^- & 0^+ \\ 2 & -3 & 1^- \\ 0 & 2 & 1^+ \end{vmatrix} = 1 \cdot A_{23} + 1 \cdot A_{33} = 1 \cdot (-2) + 1 \cdot 3 = 1.$$

Por lo tanto,  $A^{-1} = \frac{1}{1} \text{adj}(A) = \begin{bmatrix} -5 & 3 & -3 \\ -2 & 1 & -1 \\ 4 & -2 & 3 \end{bmatrix}$ . (Recuerde que la adjunta es la transpuesta de la matriz de cofactores).

(b) Para el primer sistema de ecuaciones, la matriz del coeficientes es justamente la matriz  $A$ , por lo que al escribir en forma matricial y multiplicar por  $A^{-1}$  tendríamos:

$$\begin{aligned} A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b} &\Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 2 & -3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \\ \mathbf{x} = A^{-1} \cdot \mathbf{b} &\Rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 & 3 & -3 \\ -2 & 1 & -1 \\ 4 & -2 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 + 6 - 3 \\ -2 + 2 - 1 \\ 4 - 4 + 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 3 \end{bmatrix}, \end{aligned}$$

por lo que la solución de este sistema es  $x = -2, y = -1, z = 3$ .

Para el segundo sistema de ecuaciones, observe que si reescribimos el sistema con el orden de variables  $x_3, x_1, x_2$ , tendríamos:

$$\begin{aligned} \begin{cases} x_3 - 3x_1 + 0 \cdot x_2 &= 1 \\ 2x_3 - 3x_1 + x_2 &= 0 \\ 0 \cdot x_3 + 2x_1 + x_2 &= 1 \end{cases} &\Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 2 & -3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \\ \Rightarrow \begin{bmatrix} x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = A^{-1} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{bmatrix} x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 & 3 & -3 \\ -2 & 1 & -1 \\ 4 & -2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \\ \Rightarrow \begin{bmatrix} x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 - 3 \\ -2 - 1 \\ 4 + 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -8 \\ -3 \\ 7 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Así, la solución del sistema es  $x_1 = -3, x_2 = 7, x_3 = -8$ .

**Ejercicio 4.** [16 pts] Verdadero-Falso. Diga si cada uno de los siguientes enunciados es verdadero o falso. Justifique claramente **dos** de sus decisiones.

**Solución 4.**

(i) **La recta  $\ell$  con ecuaciones**

$$\begin{aligned}x &= 1 + t \\y &= 2 - 2t \\z &= -1 + t\end{aligned}$$

**está contenida en el plano que pasa por el punto  $(1, 2, -1)$  y cuyo vector normal es  $\mathbf{i} + \mathbf{j} + \mathbf{k}$ .**

**VERDADERO.** Note que el punto  $(1, 2, -1)$  está en la recta (cuando  $t = 0$ ), y además el vector dirección de la recta es  $\mathbf{v} = (1, -2, 1)$ , y es perpendicular al vector normal del plano  $\mathbf{n} = \mathbf{i} + \mathbf{j} + \mathbf{k} = (1, 1, 1)$  ya que

$$\mathbf{n} \cdot \mathbf{v} = (1, 1, 1) \cdot (1, 2, -1) = 1 + 2 - 1 = 0.$$

(ii) **Si  $A$  es una matriz de tamaño  $n \times n$  y  $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{0}$  entonces  $\mathbf{x} = \mathbf{0}$ .**

**FALSO.** Por ejemplo, para la matriz  $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & -2 \end{bmatrix}$  y  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  tenemos que

$$A \cdot \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - 1 \\ 2 - 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \mathbf{0}, \quad \text{pero} \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \neq \mathbf{0}.$$

(iii) **Si  $A, B$  son matrices de tamaño  $2 \times 2$  con  $\det(A) = 3$  y  $\det(B^{-1}) = 5$ , entonces**

$$\det(3AB^T) = \frac{27}{5}.$$

**VERDADERO.** Por propiedades del determinante, si  $\det(B^{-1}) = 5$  tenemos que  $\det(B) = \frac{1}{\det(B^{-1})} = \frac{1}{5}$ . Así, dado que las matrices son de tamaño  $2 \times 2$ , tenemos que

$$\det(3AB^T) = 3^2 \cdot \det(A) \cdot \det(B^T) = 3^2 \cdot \det(A) \cdot \det(B) = 9 \cdot 3 \cdot \frac{1}{5} = \frac{27}{5}.$$

- (iv) **El área del triángulo en  $\mathbb{R}^3$  cuyos vértices están dados por los puntos  $A = (1, 0, -1)$ ,  $B = (2, 2, -1)$  y  $C = (3, 0, -1)$  es 4 unidades cuadradas.**

**FALSO.** Recordemos que el área del paralelogramo con dos vértices adyacentes  $\mathbf{u}$  y  $\mathbf{v}$  está dada por  $A = \|\mathbf{u} \times \mathbf{v}\|$ . Así, el área del triángulo es la mitad del área del paralelogramo con vectores adyacentes

$$\begin{aligned}\mathbf{u} &= B - A = (2, 2, -1) - (1, 0, -1) = (1, 2, 0) \quad \text{y} \\ \mathbf{v} &= C - A = (3, 0, -1) - (1, 0, -1) = (2, 0, 0).\end{aligned}$$

De esta manera, el área del triángulo es:

$$\begin{aligned}\text{Área del triángulo} &= \frac{1}{2}A = \frac{1}{2}\|\mathbf{u} \times \mathbf{v}\| = \frac{1}{2}\left\|\begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{vmatrix}\right\| = \frac{1}{2}\|\mathbf{i}(0) - \mathbf{j}(0) + \mathbf{k}(-4)\| \\ &= \frac{1}{2}\|(0, 0, 4)\| = \frac{4}{2} = 2.\end{aligned}$$

- (v) **Existen infinitos valores reales de  $\alpha$  para los cuales la matriz**

$$\begin{bmatrix} 3 - \alpha & \alpha - 7 & \alpha + 10 \\ 1 & -2 & 3 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \end{bmatrix}$$

**es invertible.**

**FALSO.** Utilizando reducción por filas tenemos:

$$\begin{aligned}\begin{bmatrix} 3 - \alpha & \alpha - 7 & \alpha + 10 \\ 1 & -2 & 3 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \end{bmatrix} &\sim \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 3 - \alpha & \alpha - 7 & \alpha + 10 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \end{bmatrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.\end{aligned}$$

Con esto, podemos concluir que no hay ningún valor real de  $\alpha$  para el cual la matriz sea invertible.

Nombre: \_\_\_\_\_ Código: \_\_\_\_\_

**Duración: 80 minutos**

Comprendo que la evaluación es una oportunidad para demostrar lo que he aprendido y para recibir retroalimentación sobre qué y cómo puedo mejorar mi proceso de aprendizaje. Me comprometo a responder la siguiente evaluación honrando los valores Uniandinos de excelencia e integridad, dando cuenta de mi esfuerzo personal y mis aprendizajes y siguiendo de buena fe las instrucciones que he recibido para su realización.

Respaldo esta declaración [2 pts]

**Ejercicio 5. [10 pts, 5 c/u]**

- (a) Encuentre la ecuación paramétrica de la recta  $\ell$  formada por la intersección de los planos  $x + 2y + 2z = 1$  y  $x + y = 0$ .
- (b) Determine la ecuación cartesiana del plano  $\mathcal{P}$  que contiene a la recta  $\ell$  y pasa por el punto  $A = (1, 0, 0)$ .

**Solución 5.** (a) Para encontrar los puntos que están en los dos planos resolveremos el sistema de ecuaciones

$$\begin{cases} x + 2y + 2z = 1 \\ x + y = 0 \end{cases} .$$

Usando Gauss-Jordan tenemos:

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right] \\ \Rightarrow \begin{cases} x - 2z = -1 \\ y + 2z = 1 \end{cases} &\Rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 + 2z \\ 1 - 2z \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + z \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix} . \end{aligned}$$

De esta manera, la ecuación paramétrica de la recta  $\ell$  formada por la intersección de los planos es

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = -1 + 2t \\ y = 1 - 2t \\ z = t \end{cases}$$

(b) Vamos a determinar la ecuación de  $\mathcal{P}$  utilizando tres puntos. Uno de estos puntos es  $A = (1, 0, 0)$ , y los otros puntos se obtendrán de la ecuación de la recta  $\ell$  al reemplazar el parámetro  $t$  por los valores  $t = 0$  y  $t = 1$ :

$$t = 0 \Rightarrow B = (x, y, z) = (-1 + 2 \cdot 0, 1 - 2 \cdot 0, 0) = (-1, 1, 0)$$

$$t = 1 \Rightarrow C = (x, y, z) = (-1 + 2 \cdot 1, 1 - 2 \cdot 1, 1) = (1, -1, 1)$$

Con esta información, podemos obtener los vectores  $\mathbf{u} = B - A = (-1, 1, 0) - (1, 0, 0) = (-2, 1, 0)$  y  $\mathbf{v} = C - A = (1, -1, 1) - (1, 0, 0) = (0, -1, 1)$ , que son paralelos al plano  $\mathcal{P}$ . Así, para obtener el vector normal a  $\mathcal{P}$ , hacemos:

$$\mathbf{n} = \mathbf{u} \times \mathbf{v} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \mathbf{i}(1) - \mathbf{j}(-2) + \mathbf{k}(2) = (1, 2, 2).$$

Con esta información, la ecuación cartesiana del plano  $\mathcal{P}$  sería:

$$\begin{aligned} \mathbf{n} \bullet (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0 &\Rightarrow (1, 2, 2) \bullet (x - 1, y - 0, z - 0) = 0 \\ &\Rightarrow 1(x - 1) + 2(y - 0) + 2(z - 0) = 0 \\ &\Rightarrow x - 1 + 2y + 2z = 0 \Rightarrow x + 2y + 2z = 1 \end{aligned}$$

**Ejercicio 6.** [12 pts, 6 c/u] Sea  $A$  la matriz dada por  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ .

- (a) Encuentre el determinante de la matriz  $A$ .
- (b) Determine el valor de la variable  $y$  en la solución del siguiente sistema de ecuaciones. Describa precisamente el método que va a utilizar.

$$\begin{cases} x + y + z = 3 \\ x + y + w = 0 \\ y + z + w = 1 \\ x + z + w = 0 \end{cases}$$

**Solución 6. NOTA:** La solución de este ejercicio puede parecer larga, pero tengan en cuenta que escribiré diferentes formas en las que se pueden obtener las soluciones.

(a) Se puede calcular el determinante por expansión en cofactores:

$$\begin{aligned}
 \begin{vmatrix} 1^+ & 1^- & 1^+ & 0^- \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} &= 1 \begin{vmatrix} 1^+ & 0^- & 1^+ \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1^+ & 0^- & 1^+ \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 1^+ & 1 & 1 \\ 0^- & 1 & 1 \\ 1^+ & 0 & 1 \end{vmatrix} - 0 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} \\
 &= 1 \left( 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \right) - 1 \left( 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \right) + 1 \left( 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \right) \\
 &= 1(1 \cdot 0 + 1 \cdot 1) - 1(1 \cdot 0 + 1(-1)) + 1(1 \cdot 1 + 1 \cdot 0) \\
 &= 1(0 + 1) - 1(0 - 1) + 1(1 + 0) = 1 + 1 + 1 = 3.
 \end{aligned}$$

Otra forma de calcular el determinante es usar reducción:

$$\begin{aligned}
 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} &= (-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} && (R_1 \leftrightarrow R_2) \\
 &= (-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{vmatrix} && (-R_1 + R_2 \rightarrow R_2 \ ; \ -R_1 + R_4 \rightarrow R_4) \\
 &= (-1)^2 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{vmatrix} && (R_2 \leftrightarrow R_3) \quad = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{vmatrix} && (-R_2 + R_4 \rightarrow R_4) \\
 &= \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{vmatrix} && (-2R_3 + R_4 \rightarrow R_4) \quad = (1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 3) = 3.
 \end{aligned}$$

(b) Podemos resolver el sistema de ecuaciones utilizando **reducción de Gauss-Jordan**:

$$\begin{aligned}
 & \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & -3 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & -3 \end{array} \right] \\
 & \sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -2 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -2 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & -5 \end{array} \right] \\
 & \sim \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 - 5/3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -2 + 2 \cdot 5/3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 3 - 5/3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -5/3 \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 4/3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 4/3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -5/3 \end{array} \right]
 \end{aligned}$$

De esta forma,  $x = \frac{1}{3}$ ,  $y = \frac{4}{3}$ ,  $z = \frac{4}{3}$ ,  $w = -\frac{5}{3}$ , y en particular  $y = \frac{4}{3}$ .

También podríamos resolver este ejercicio usando la **Regla de Cramer**. En primer lugar, tenemos que  $y$  es la segunda variable, y en la parte (a) calculamos que  $\det(A) = 3$ . Además,

$$\begin{aligned}
 \det(A_2) &= \begin{vmatrix} 1^+ & \mathbf{3^-} & 1 & 0 \\ 1 & \mathbf{0^+} & 0 & 1 \\ 0 & \mathbf{1^-} & 1 & 1 \\ 1 & \mathbf{0^+} & 1 & 1 \end{vmatrix} = -3 \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} \\
 &= -3 \left( 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \right) - 1 \left( 1 \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \right) \\
 &= -3(1 \cdot 0 + 1 \cdot (-1)) - 1(1 \cdot (-1) - 1 \cdot 0) = -3(-1) - 1(-1) = 3 + 1 = 4.
 \end{aligned}$$

$$\text{Así, } y = \frac{\det(A_2)}{\det(A)} = \frac{4}{3}.$$

**Ejercicio 7. [12 pts]** Considere la matriz  $A = \begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 2 & -3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

(a) [8 pts] Encuentre la inversa de la matriz  $A$ , justificando completamente su respuesta.

(b) [4 pts] Utilice  $A^{-1}$  para resolver los siguientes sistemas de ecuaciones:

$$\begin{cases} x - 3y = 1 \\ 2x - 3y + z = 2 \\ 2y + z = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} -3x_1 + x_3 = 1 \\ -3x_1 + x_2 + 2x_3 = 0 \\ 2x_1 + x_2 = 1 \end{cases}$$

**Solución 7.**

(a) **NOTA: De nuevo, aquí mostraremos varios métodos.**

Si utilizamos reducción de Gauss-Jordan para calcular la inversa tenemos:

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & -3 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \\ &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} & \frac{4}{3} & -\frac{2}{3} & 1 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & -2 & 3 \end{array} \right] \\ &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & -2 & 3 \end{array} \right] &\sim \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -5 & 3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & -2 & 3 \end{array} \right] \end{aligned}$$

Así, la inversa de  $A$  es  $A^{-1} = \begin{bmatrix} -5 & 3 & -3 \\ -2 & 1 & -1 \\ 4 & -2 & 3 \end{bmatrix}$ .

También podemos utilizar la fórmula de la matriz adjunta:  $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \cdot \text{adj}(A)$ .

Los cofactores de la matriz  $A$  son:

$$\begin{aligned} A_{11} &= + \begin{vmatrix} -3 & 1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -5 & A_{12} &= - \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -2 & A_{13} &= + \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = 4 \\ A_{21} &= - \begin{vmatrix} -3 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 3 & A_{22} &= + \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 & A_{23} &= - \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = -2 \\ A_{31} &= + \begin{vmatrix} -3 & 0 \\ -3 & 1 \end{vmatrix} = -3 & A_{32} &= - \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -1 & A_{33} &= + \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} = 3 \end{aligned}$$

El determinante de la matriz  $A$  es

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 1^+ & -3^- & 0^+ \\ 2 & -3 & 1^- \\ 0 & 2 & 1^+ \end{vmatrix} = 1 \cdot A_{23} + 1 \cdot A_{33} = 1 \cdot (-2) + 1 \cdot 3 = 1.$$

Por lo tanto,  $A^{-1} = \frac{1}{1} \text{adj}(A) = \begin{bmatrix} -5 & 3 & -3 \\ -2 & 1 & -1 \\ 4 & -2 & 3 \end{bmatrix}$ . (Recuerde que la adjunta es la transpuesta de la matriz de cofactores).

(b) Para el primer sistema de ecuaciones, la matriz del coeficientes es justamente la matriz  $A$ , por lo que al escribir en forma matricial y multiplicar por  $A^{-1}$  tendríamos:

$$\begin{aligned} A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b} &\Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 2 & -3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \\ \mathbf{x} = A^{-1} \cdot \mathbf{b} &\Rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 & 3 & -3 \\ -2 & 1 & -1 \\ 4 & -2 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 + 6 - 3 \\ -2 + 2 - 1 \\ 4 - 4 + 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 3 \end{bmatrix}, \end{aligned}$$

por lo que la solución de este sistema es  $x = -2, y = -2, z = 3$ .

Para el segundo sistema de ecuaciones, observe que si reescribimos el sistema con el orden de variables  $x_3, x_1, x_2$ , tendríamos:

$$\begin{aligned} \begin{cases} x_3 - 3x_1 + 0 \cdot x_2 &= 1 \\ 2x_3 - 3x_1 + x_2 &= 0 \\ 0 \cdot x_3 + 2x_1 + x_2 &= 1 \end{cases} &\Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 2 & -3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \\ \Rightarrow \begin{bmatrix} x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = A^{-1} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} &\Rightarrow \begin{bmatrix} x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 & 3 & -3 \\ -2 & 1 & -1 \\ 4 & -2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \\ \Rightarrow \begin{bmatrix} x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 - 3 \\ -2 - 1 \\ 4 + 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -8 \\ -3 \\ 7 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Así, la solución del sistema es  $x_1 = -3, x_2 = 7, x_3 = -8$ .

**Ejercicio 8. [16 pts] Verdadero-Falso.** Diga si cada uno de los siguientes enunciados es verdadero o falso. Justifique claramente **dos** de sus decisiones.

**Solución 8.** (i) **La recta  $\ell$  con ecuaciones**

$$\begin{aligned}x &= 1 + t \\y &= 2 - 2t \\z &= -1 + t\end{aligned}$$

**está contenida en el plano que pasa por el punto  $(1, 2, -1)$  y cuyo vector normal es  $i + j + k$ .**

**VERDADERO.** Note que el punto  $(1, 2, -1)$  está en la recta (cuando  $t = 0$ ), y además el vector dirección de la recta es  $\mathbf{v} = (1, -2, 1)$ , y es perpendicular al vector normal del plano  $\mathbf{n} = \mathbf{i} + \mathbf{j} + \mathbf{k} = (1, 1, 1)$  ya que

$$\mathbf{n} \cdot \mathbf{v} = (1, 1, 1) \cdot (1, 2, -1) = 1 + 2 - 1 = 0.$$

(ii) **Si  $A$  es una matriz invertible de tamaño  $n \times n$  y  $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{0}$  entonces  $\mathbf{x} = \mathbf{0}$ .**

**VERDADERO.** Si  $A$  es invertible y  $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{0}$ , podemos multiplicar por la matriz inversa y obtener  $A^{-1} \cdot A\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{0}$ , lo que implica que  $\mathbf{x} = \mathbf{0}$ .

(iii) **Si  $A, B$  son matrices de tamaño  $2 \times 2$  con  $\det(A) = 3$  y  $\det(B^{-1}) = 5$ , entonces**

$$\det(3AB^T) = \frac{27}{5}.$$

**VERDADERO.** Por propiedades del determinante, si  $\det(B^{-1}) = 5$  tenemos que  $\det(B) = \frac{1}{\det(B^{-1})} = \frac{1}{5}$ . Así, dado que las matrices son de tamaño  $2 \times 2$ , tenemos que

$$\det(3AB^T) = 3^2 \cdot \det(A) \cdot \det(B^T) = 3^2 \cdot \det(A) \cdot \det(B) = 9 \cdot 3 \cdot \frac{1}{5} = \frac{27}{5}.$$

- (iv) **El área del triángulo en  $\mathbb{R}^3$  cuyos vértices están dados por los puntos  $A = (1, 0, -1)$ ,  $B = (2, 2, -1)$  y  $C = (3, 0, -1)$  es 2 unidades cuadradas.**

**VERDADERO.** Recordemos que el área del paralelogramo con dos vértices adyacentes  $\mathbf{u}$  y  $\mathbf{v}$  está dada por  $A = \|\mathbf{u} \times \mathbf{v}\|$ . Así, el área del triángulo es la mitad del área del paralelogramo con vectores adyacentes

$$\begin{aligned}\mathbf{u} &= B - A = (2, 2, -1) - (1, 0, -1) = (1, 2, 0) \quad \text{y} \\ \mathbf{v} &= C - A = (3, 0, -1) - (1, 0, -1) = (2, 0, 0).\end{aligned}$$

De esta manera, el área del triángulo es:

$$\begin{aligned}\text{Área del triángulo} &= \frac{1}{2}A = \frac{1}{2}\|\mathbf{u} \times \mathbf{v}\| = \frac{1}{2}\left\|\begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{vmatrix}\right\| = \frac{1}{2}\|\mathbf{i}(0) - \mathbf{j}(0) + \mathbf{k}(-4)\| \\ &= \frac{1}{2}\|(0, 0, 4)\| = \frac{4}{2} = 2.\end{aligned}$$

- (v) **Existen infinitos valores reales de  $\alpha$  para los cuales la matriz  $\begin{bmatrix} 3 - \alpha & \alpha - 7 & \alpha + 10 \\ 1 & -2 & 3 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \end{bmatrix}$  es invertible.**

**FALSO.** Utilizando reducción por filas tenemos:

$$\begin{aligned}\begin{bmatrix} 3 - \alpha & \alpha - 7 & \alpha + 10 \\ 1 & -2 & 3 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \end{bmatrix} &\sim \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 3 - \alpha & \alpha - 7 & \alpha + 10 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \end{bmatrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha + 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.\end{aligned}$$

Con esto, podemos concluir que no hay ningún valor real de  $\alpha$  para el cual la matriz sea invertible.