

# Parcial I – Álgebra Lineal

Agosto 25 de 2012

*Este es un examen **individual**, no se permite el uso de libros, apuntes, calculadoras o cualquier otro medio electrónico. Toda respuesta debe estar **justificada** matemáticamente.*

**Punto I.** Sea  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ .

- (i) 3 Puntos. Encuentre la matriz inversa  $A^{-1}$ .
- (ii) 2 Puntos. Verifique que la matriz hallada en el punto anterior es la inversa de  $A$ .
- (iii) 2 Puntos. Considere el sistema no homogéneo  $\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 = 2 \\ x_2 + 2x_3 = 1. \end{cases}$  Encuentre el conjunto de soluciones a este sistema. (Observe que puede usar la matriz  $A$  de la primera parte del enunciado.)
- (iv) 2 Puntos. ¿Es el vector  $\vec{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  combinación lineal de las columnas  $\vec{w}_1, \vec{w}_2$  y  $\vec{w}_3$  de la matriz  $A$ ? Si lo es, encuentre escalares  $a_1, a_2$  y  $a_3$  tales que  $\vec{b} = a_1\vec{w}_1 + a_2\vec{w}_2 + a_3\vec{w}_3$ .

**Punto II.** Considere el sistema no homogéneo de ecuaciones lineales

$$S: \begin{cases} 2x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ -x_2 + x_3 = 1. \end{cases}$$

- (i) 2 Puntos. Encuentre una solución particular del sistema  $S$  para la cual  $x_3 = 0$ .
- (ii) 2 Puntos. Resuelva el sistema homogéneo asociado.
- (iii) 2 Puntos. Encuentre la solución general para el sistema no homogéneo  $S$ . (Observe que puede usar las respuestas dadas en (i) y (ii).)

**Punto III.** Responda falso o verdadero, justificando (con un contraejemplo o una prueba, respectivamente) su respuesta.

- (i) 2 Puntos. Si  $A \in M_n(\mathbb{R})$  es una matriz cuadrada, el conjunto  $W$  de soluciones al sistema lineal homogéneo  $A\vec{x} = \vec{0}$  es un subespacio de  $\mathbb{R}^n$ .
- (ii) 2 Puntos. Los puntos  $(1, 1)$ ,  $(1, -1)$  y  $(-1, 0)$  son los vértices de un triángulo rectángulo en  $\mathbb{R}^2$ .
- (iii) 2 Puntos. Si  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 3 \end{pmatrix}$ ,  $B$  y  $C$  son matrices cuadradas tales que  $AB = AC$ , entonces  $B = C$ .

# Parcial II – Álgebra Lineal

Septiembre 22 de 2012

*Este es un examen **individual**, no se permite el uso de libros, apuntes, calculadoras o cualquier otro medio electrónico. Toda respuesta debe estar **justificada** matemáticamente.*

**Punto I.** Considere los vectores  $\vec{v} = (1, 1)$  y  $\vec{w} = (1, -1)$  en  $\mathbb{R}^2$ .

- (i) 2 Puntos. Demuestre que el conjunto  $\{\vec{v}, \vec{w}\}$  es una base de  $\mathbb{R}^2$ .  
(ii) 4 Puntos. Hallar la matriz estándar<sup>1</sup> de la transformación lineal  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definida por

$$T(\vec{v}) = \vec{v} \quad \text{y} \quad T(\vec{w}) = \vec{0}.$$

Calcule  $T(\vec{x})$  para  $\vec{x} = (3, 1)$ .

- (iii) 2 Puntos. Cuál es el rango de la matriz estándar de  $T$ ? Explique.

**Punto II.** Sea  $T : P_3[x] \rightarrow \mathbb{R}^3$  la transformación lineal definida por

$$T(p(x)) = \begin{pmatrix} p(0) \\ -p'(0) \\ p(0) + p'(0) \end{pmatrix}.$$

- (i) 2 Puntos. Verifique que el polinomio  $p(x) = 3x^2 - 2x^3$  pertenece a  $N_T$ , el espacio nulo de  $T$ .  
(ii) 4 Puntos. Encuentre una base para  $R_T$ , el rango o espacio imagen de  $T$ .  
(iii) 2 Puntos. Encuentre la dimensión de  $N_T$ .

**Punto III.** Responda falso o verdadero, justificando su respuesta.

- (i) 2 Puntos. La recta  $\ell = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y = x - 1\}$  es un subespacio vectorial de  $\mathbb{R}^2$ .  
(ii) 2 Puntos. La aplicación  $T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + y \\ xy \end{pmatrix}$  es una transformación lineal.  
(iii) 2 Puntos. Si  $T : V \rightarrow W$  es una transformación lineal y  $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n\}$  es una base para  $V$ , entonces  $\{T(\vec{v}_1), T(\vec{v}_2), \dots, T(\vec{v}_n)\}$  es una base para  $W$ .

---

<sup>1</sup>Es decir, la matriz de la transformación  $T$  con respecto a la base canónica de  $\mathbb{R}^2$ .

# Parcial III – Álgebra Lineal

Noviembre 3 de 2012

*Este es un examen **individual**, no se permite el uso de libros, apuntes, calculadoras o cualquier otro medio electrónico. Toda respuesta debe estar **justificada** matemáticamente.*

**Punto I.** Considere la matriz  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

- (i) 2 Puntos. Encuentre los valores propios de  $A$ .
- (ii) 2 Puntos. Encuentre los espacios propios correspondientes a cada valor propio de  $A$ .
- (iii) 2 Puntos. Encuentre una base ortonormal para cada espacio propio.
- (iv) 2 Puntos. Encuentre una matriz  $D$  diagonal y una matriz  $C$  ortogonal tales que  $D = C^{-1}AC$ .
- (v) 2 Puntos. Calcule el determinante de la matriz  $A^3$ .

**Punto II.** Considere el siguiente subespacio de  $\mathbb{R}^3$ :

$$W = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 2x - 2y - z = 0\}.$$

- (i) 2 Puntos. Encuentre el complemento ortogonal  $W^\perp$  de  $W$ .
- (ii) 2 Puntos. Encuentre una base  $B_W$  para  $W$  y una base  $B_{W^\perp}$  para  $W^\perp$ .
- (iii) 2 Puntos. Verifique que la unión de las dos bases encontradas en el enunciado anterior forma una base  $B$  para  $\mathbb{R}^3$ . Encuentre las coordenadas del vector  $\vec{x} = (1, 3, 5)$  en la base  $B$ .
- (iv) 2 Puntos. Encuentre la descomposición única  $\vec{x} = \vec{x}_W + \vec{x}_{W^\perp}$  del vector  $\vec{x} = (1, 3, 5)$ , donde  $\vec{x}_W \in W$  y  $\vec{x}_{W^\perp} \in W^\perp$ .

**Punto III.** Responda falso o verdadero, justificando su respuesta.

- (i) 2 Puntos. Si una matriz  $A$  es simétrica y ortogonal, entonces  $A^2 = I$ .
- (ii) 2 Puntos. El área del paralelogramo en  $\mathbb{R}^3$  generado por los vectores  $\vec{u} = (1, 2, 1)$  y  $\vec{v} = (2, 1, 2)$  es  $2\sqrt{3}$ .

Universidad de Los Andes — Departamento de Matemáticas

Examen Final del curso ÁLGEBRA LINEAL – 1105

Noviembre 27 de 2012

(6 Puntos) **I.** Responda falso o verdadero, **justificando** matemáticamente su respuesta.

- a. Si  $A$  y  $B$  son matrices cuadradas del mismo tamaño,  $A$  es invertible y  $\det(AB) = 0$ , entonces  $\det B = 0$ .
- b. El sistema no homogéneo de ecuaciones lineales

$$\begin{aligned}x_1 + x_2 + x_3 &= -1 \\3x_1 - x_2 + x_3 &= 1 \\-2x_1 + 2x_2 &= -2\end{aligned}$$

tiene infinitas soluciones.

- c. La dimensión del espacio de matrices simétricas  $2 \times 2$  (matrices  $A \in M_2(\mathbb{R})$  tales que  $A^T = A$ ) es 2.

(10 Puntos) **II.** Sea  $R$  la recta de  $\mathbb{R}^3$  generada por el vector  $\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$  y sea  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la proyección ortogonal sobre  $R$ .

- a. Calcule  $T(\vec{x})$  para  $\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .
- b. Muestre que los vectores  $\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  y  $\vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  forman una base para el subespacio  $R^\perp$  (el complemento ortogonal de la recta  $R$ ).
- c. Encuentre la matriz de  $T$  en la base  $B = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$  de  $\mathbb{R}^3$ .
- d. Encuentre la matriz de  $T$  en la base canónica de  $\mathbb{R}^3$ .
- e. ¿Cuál es el rango de la transformación lineal  $T$ ?

(6 Puntos) **III.** Considere los espacios vectoriales  $\mathbb{R}^2$ , con la base canónica  $B_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ , y  $P_2[x]$  con la base ordenada  $B_2 = \{x^2, x, 1\}$ . Sea

$$T : \mathbb{R}^2 \rightarrow P_2[x]$$

la transformación lineal definida por  $T \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 2x + 1$  y  $T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = x^2$ .

- a. Calcule  $T \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ .
- b. Encuentre una base para el núcleo (espacio nulo) y una base para la imagen (rango) de  $T$ .
- c. Encuentre la matriz  $M_T$  de la transformación lineal respecto a las bases  $B_1$  y  $B_2$ .

(6 Puntos) **IV.** La órbita de un planeta alrededor del sol está dada por la curva  $5x^2 - 6xy + 5y^2 = 2$ . Se quiere encontrar la distancia mínima que hay entre el planeta y el origen a lo largo del año, mediante los siguientes pasos:

- a. Encuentre la matriz simétrica  $A$  tal que  $5x^2 - 6xy + 5y^2 = \vec{x}^T A \vec{x}$ , donde  $\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ , y diagonalícela.
- b. Haga un dibujo de la curva.
- c. Determine la distancia mínima de la curva al origen. ¿Qué puntos sobre la curva realizan tal distancia?

TIEMPO MÁXIMO 2 HORAS. NO SE PERMITE EL USO DE TABLAS, LIBROS, APUNTES, CALCULADORAS NI APARATOS ELECTRÓNICOS. TODO TELÉFONO CELULAR DEBE ESTAR APAGADO.