

# Álgebra Lineal 2 - Taller 5

Universidad de los Andes - Departamento de Matemáticas

Para cada uno de los siguientes operadores  $f \in \text{Hom}_K(V, V)$ ,  $V = K^d$ :

i)  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{Q}}(\mathbb{Q}^4, \mathbb{Q}^4)$  donde

$$f(x, y, z, w) = (-3x - y + 5w, -x - 2y + z + 4w, 4x + y + z - 5w, -2x - y + 4w),$$

ii)  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}^4, \mathbb{R}^4)$  donde

$$f(x, y, z, w) = (-3x - y + 5w, -x - 2y + z + 4w, 4x + y + z - 5w, -2x - y + 4w),$$

iii)  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{Q}}(\mathbb{Q}^4, \mathbb{Q}^4)$  donde

$$f(x, y, z, w) = (2x - 2y + z - w, y + z, 3x - 4y + z - 3w, -x + 2z),$$

iv)  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{C}}(\mathbb{C}^4, \mathbb{C}^4)$  donde

$$f(x, y, z, w) = (2x - 2y + z - w, y + z, 3x - 4y + z - 3w, -x + 2z),$$

1. Encuentre la representación matricial de  $f$  en la base canónica.
2. Encuentre la factorización del polinomio característico  $P_f(t)$  como producto de potencias de polinomios irreducibles de  $K[t]$ :

$$P_f(t) = \prod_{i=1}^n P_i(t)^{r_i}$$

donde cada  $P_i(t) \in \mathbb{K}[t]$  es irreducible.

3. Sean  $V_i = \ker(P_i(f)^{r_i})$ ,  $i = 1, \dots, n$ , y  $p_1, \dots, p_n$  las proyecciones sobre  $V_1, \dots, V_n$  respecto a la descomposición  $V = \bigoplus_{i=1}^n V_i$ . Encuentre polinomios  $\Pi_1(t), \dots, \Pi_n(t) \in K[t]$  tales que  $\Pi_i(f) = p_i$ ,  $i = 1, \dots, n$ .
4. Encuentre una base de  $V$  respecto a la cual la representación matricial de  $f$  es diagonal por bloques de tamaño  $\dim(V_i)$ ,  $i = 1, \dots, n$ , y cada bloque corresponde a una representación matricial de  $f|_{V_i}$ .

## Ejemplo

Sea

$$A = \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Para calcular su polinomio característico en la variable  $t$  y su factorización ejecutamos:

```
sage: t=PolynomialRing(QQ, 't').gen()
sage: A=Matrix(QQ, [[-1, -2], [-1, 1]])
sage: P=A.charpoly('t')
sage: factor(P)
```

Vemos que  $P_A(t) = t^2 - 3$ . Para factorizarlo en los reales (donde  $P_A(t) = (t - \sqrt{3})(t + \sqrt{3})$ ) debemos agregarle en Sage  $\sqrt{3}$  a nuestro cuerpo  $\mathbb{Q}$ . Para ello ejecutamos:

```
sage: K.<r> = QQ.extension(P)
```

Esto le agrega la raíz de  $P_A(t)$  a nuestro cuerpo. El nuevo cuerpo se llama  $K$  y en él  $r$  denota  $\sqrt{3}$ . Para factorizarlo debemos explicarle a Sage que ahora vamos a trabajar en  $K$  en vez de  $\mathbb{Q}$ .

```
sage: P=P.change_ring(K)
sage: factor(P)
```

Tenemos dos subespacios invariantes  $V_1 = \ker(A - \sqrt{3}I_2)$  y  $V_2 = \ker(A + \sqrt{3}I_2)$ . Para obtener los polinomios  $\Pi_1(t), \Pi_2(t) \in \mathbb{R}[t]$  tales que, para  $i = 1, 2$ ,  $\Pi_i(A)$  sea la proyección  $p_i$  sobre  $V_i$  de acuerdo a la descomposición  $\mathbb{R}^3 = V_1 \oplus V_2$ , ejecutamos

```

sage: P1=(t - r)
sage: P2=(t + r)
sage: P12,Q1,Q2=xgcd(P1,P2)
sage: Pi1=Q2*P2
sage: Pi2=Q1*P1

```

Las dos matrices de proyección  $\Pi_i(A)$ ,  $i = 1, 2$ , las calculamos ejecutando:

```

sage: Pr1=Pi1(A)
sage: Pr2=Pi2(A)

```

El espacio  $V_1 = \text{im}(p_1)$  está generado por  $v_1 = (-\sqrt{3}+3, -\sqrt{3})$  y  $V_2 = \text{im}(p_2)$  está generado por  $v_2 = (\sqrt{3}+3, \sqrt{3})$ . Hacemos un cambio de base para ver la representación matricial de  $f(x, y) = (-x - 2y, -x + y)$  en la base  $\{v_1, v_2\}$ :

```

sage: v1=vector(K, [-r+3, -r])
sage: v2=vector(K, [r+3, r])
sage: C=column_matrix([v1,v2])
sage: B=C^(-1)*A*C

```

Note que si trabajamos directamente sobre los reales en Sage, en vez de pedirle que use el símbolo  $r$  para  $\sqrt{3}$ , tomará valores aproximados para  $\sqrt{3}$ . Esto lo puede verificar ejecutando

```

sage: t=PolynomialRing(RR, 't').gen()
sage: A=Matrix(RR, [[-1, -2], [-1, 1]])
sage: P=A.charpoly('t')
sage: factor(P)

```

Para la pregunta *iv*) lo mejor es trabajar con  $K = \mathbb{Q}[i]$  esto se logra definiendo  $K$  por

```

sage: K.<i> = QQ.extension(t^2+1)

```

Si usted trabaja directamente sobre los complejos, como con los reales, Sage tomará aproximaciones en la parte real y la parte compleja.

Solución

i) 1. Sea  $\mathcal{C}$  la base canónica. La representación matricial de  $f$  en la base  $\mathcal{C}$  es

$$[f]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} = \begin{bmatrix} -3 & -1 & 0 & 5 \\ -1 & -2 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 1 & -5 \\ -2 & -1 & 0 & 4 \end{bmatrix}.$$

ii) El polinomio característico de  $f$  es

$$P_f(t) = (t-1)(t+1)(t^2-2)$$

iii) Sean  $R_1(t) = (t+1)(t^2-2)$ ,  $R_2(t) = (t-1)(t^2-2)$  y  $R_3(t) = (t-1)(t+1)$ , entonces

$$\frac{1}{2}R_1(t) + \frac{-1}{2}R_2(t) = t^2 - 2$$

y

$$-(t^2-2) + R_3(t) = 1$$

así

$$\frac{-1}{2}R_1(t) + \frac{1}{2}R_2(t) + R_3(t) = 1.$$

Para

$$\Pi_1(t) = \frac{-1}{2}R_1(t)$$

$$\Pi_2(t) = \frac{1}{2}R_2(t)$$

$$\Pi_3(t) = R_3(t)$$

tenemos que  $p_1 = \Pi_1(f)$ ,  $p_2 = \Pi_2(f)$  y  $p_3 = \Pi_3(f)$  son respectivamente las proyecciones sobre  $V_1$ ,  $V_2$  y  $V_3$  respecto a la descomposición  $V = V_1 \oplus V_2 \oplus V_3$ , donde

$$V_1 = \ker(f - \text{id}_{\mathbb{Q}^4})$$

$$V_2 = \ker(f + \text{id}_{\mathbb{Q}^4})$$

$$V_3 = \ker(f^2 - 2\text{id}_{\mathbb{Q}^4})$$

iv) Tenemos

$$\begin{aligned} [p_1]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} &= [\Pi_1(f)]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} \\ &= \Pi_1([f]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}}) \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} [p_2]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} &= [\Pi_2(f)]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} \\ &= \Pi_2([f]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}}) \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ -2 & 0 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} [p_3]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} &= [\Pi_3(f)]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} \\ &= \Pi_3([f]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}}) \\ &= \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -2 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

entonces  $V_1 = \text{im}(p_1) = \langle v_1 \rangle$ ,  $V_2 = \text{im}(p_2) = \langle v_2 \rangle$ , y  $V_3 = \text{im}(p_3) = \langle v_3, v_4 \rangle$  con

$$v_1 = (1, 1, 0, 1)$$

$$v_2 = (1, -2, -1, 0)$$

$$v_3 = (-1, 1, 1, -1)$$

$$v_4 = (0, 1, 0, 0).$$

Si  $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3, v_4\}$  entonces

$$[f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & -7 & -3 \end{bmatrix}.$$