

**Parcial 2 - Tema A**

9 DE MARZO 2013

MATE 1105

Este es un examen **individual**. No se permite el uso de libros, apuntes, calculadoras o cualquier otro medio electrónico. Los celulares deben estar **apagados** durante todo el examen. Las respuestas deben ser **justificadas**.

**Ejercicio I**

Sea  $\mathcal{M}(2; \mathbb{R})$  el espacio vectorial de las matrices  $2 \times 2$  con coeficientes reales. Se recuerda que se dice que una matriz cuadrada  $A$  es simétrica si  $A^t = A$  y se denota

$$\mathcal{S}(2; \mathbb{R}) = \{A \in \mathcal{M}(2; \mathbb{R}) \mid A^t = A\}$$

el conjunto de todas las matrices simétricas de tamaño  $2 \times 2$ .

**1. 2 puntos.** Muestre que  $\mathcal{S}(2; \mathbb{R})$  es un sub-espacio vectorial de  $\mathcal{M}(2; \mathbb{R})$ .

**2. 2 puntos.** Muestre que  $\mathbf{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$  es una base de  $\mathcal{S}(2; \mathbb{R})$ .

**3. 2 puntos.** Determine la dimensión de  $\mathcal{S}(2; \mathbb{R})$ .

**Ejercicio II**

Sea  $R$  la recta de ecuación  $y = -x$  en  $\mathbb{R}^2$  y sea  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  la reflexión con respecto a la recta  $R$ :  $T \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  y  $T \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

**1. 4 puntos.** Halle  $T \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  y  $T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

**2. 2 puntos.** Determine la matriz  $A$  de  $T$  en la base canónica de  $\mathbb{R}^2$  (matriz estándar de  $T$ ) y la expresión general de  $T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  para  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ .

**3. 2 puntos.** Se recuerda que, para cualquier  $n \geq 1$ , se denota  $T^n = T \circ \dots \circ T$  la aplicación  $T$  compuesta  $n$  veces con sí misma. Calcule  $T \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ ,  $T^2 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$  y  $T^3 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ .

**4. 2 puntos.** ¿Cuál es la matriz estándar de  $T^2$ ? ¿Y de  $T^{101}$ ?

**Ejercicio III**

Justificando su respuesta con una demostración o un contra-ejemplo, diga si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas (no se otorgarán puntos por respuestas no justificadas).

**1. 2 puntos.** Sea  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definida por  $T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y \\ 0 \\ x-y \end{pmatrix}$ . Entonces la imagen de  $T$  en  $\mathbb{R}^3$  es una recta (es decir, un sub-espacio vectorial de dimensión 1 de  $\mathbb{R}^3$ ).

**2. 2 puntos.** El rango de la matriz  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  es igual a 2.

**3. 2 puntos.** Sea  $P_2 = \mathbb{R}_2[X]$  el espacio vectorial de los polinomios de grado inferior o igual a 2 con coeficientes en  $\mathbb{R}$ . Entonces  $(1+X)$  y  $(1+X^2)$  son linealmente independientes en  $P_2$ .